

# RC-5 : Comment établir l'appariement avec un instrument robotisé Bluetooth

## Remarque :

La procédure suivante ne doit être exécutée qu'une fois, pour appairer les deux parties de l'équipement de sorte qu'elles se « détectent » lors des configurations ultérieures.

## Configuration de l'instrument

1. Amenez l'équipement dans une zone sans Bluetooth.
2. Allumez la station totale robotisée.
3. Accédez au menu de configuration de l'instrument (peut varier).
4. Définissez la méthode de communication sur Bluetooth.
5. Enregistrez les paramètres.

## Configuration du RC-5

1. Avec le RC-5 éteint, appuyez longuement sur le bouton **Search**, puis appuyez et relâchez le bouton **Power**.
2. Lorsque la LED **Far** clignote, relâchez le bouton **Search**.
3. Le RC-5 scanner les appareils Bluetooth de la zone et émettra un signal sonore pour chaque station totale disponible.
4. La LED **Far** clignotera et celle de la LED **Total Station** clignotera avant de se stabiliser.
5. Si l'instrument robotisé est détecté, l'antenne sur l'icône Bluetooth de l'instrument monte.
6. La station totale robotisée et le RC-5 sont désormais couplés.
7. Si le RC-5 détecte d'autres appareils dans la zone et que la LED **TS** reste allumée, il vous suffit d'appuyer sur le bouton **Search** jusqu'à trouver l'appareil souhaité .
8. Appuyez sur le bouton **Far** une fois que le RC-5 et la station totale sont reliées.
9. Le RC-5 s'éteindra.
10. Rallumer le RC-5.
11. Le processus est terminé. La station totale robotisée et le RC-5 sont reliés.
12. Pour confirmer, placez la fenêtre du RC-5 face à la station totale et appuyez sur le bouton **Search**.
13. La station totale tournera et localisera le RC-5, puis le prisme.

